



ARTEMISLIFT



ARKEL



Rejestr błędów ARCODE

wersja V2.10 / 08.2020

ARTEMISLIFT POLSKA

SPIS BŁĘDÓW (wersja V2.10 / 08.2020)

ARTEMISLIFT POLSKA

Er01: Nie można odczytać parametrów. Nieprawidłowa suma kontrolna.	Er40: Czujnik trzęsienia ziemi aktywowany.
Er02: Nie można zapisać parametrów. Zweryfikuj błąd.	Er41: 817 sygnał nie był wyłączony, kiedy powinien.
Er03: Parametry zostały zapisane w nowszej wersji. Niektóre parametry zostaną utracone.	Er42: 817 sygnał nie był włączony, kiedy powinien.
Er04: Brak połączenia z kartą ENCA.	Er43: 818 sygnał nie był wyłączony, kiedy powinien.
Er05: nieprawidłowa konfiguracja przełącznika DIP lub nie można go odczytać.	Er44: 818 sygnał nie był włączony, kiedy powinien.
Er06: Jeden z kanałów enkodera odłączony.	Er45: Błąd wyłącznika krańcowego drzwi.
Er07: Prąd przekroczył limit sterownika.	Er47: Przegrzany rezystor hamowania.
Er08: Prąd był ciągle blisko limitu sterownika.	Er48: Przegrzany radiator.
Er09: Przegrzanie silnika lub szafy sterowniczej.	Er49: Aktywowany zewnętrzny sygnał błędu (XER1).
Er10: Nie można wykryć spadku głównych styczników.	Er50: Aktywowany zewnętrzny sygnał błędu (XER2).
Er11: Nie można wykryć pobrania głównych styczników.	Er51: Aktywowany zewnętrzny sygnał blokujący (XBL1).
Er12: Nie wykryto wstrzymania hamulca mechanicznego.	Er52: Aktywowany zewnętrzny sygnał blokujący (XBL2).
Er13: Nie wykryto zwolnienia hamulca mechanicznego.	Er53: Nieprawidłowy kierunek enkodera.
Er14: Napięcie na szynie DC jest zbyt wysokie.	Er54: błąd OGD.
Er15: Napięcie na szynie DC jest zbyt niskie.	Er55: Stycznik upuszczony.
Er16: zgłosił błąd modułu zasilania (IPM).	Er56: 817 i 818 cięte w tym samym czasie.
Er17: Niespójny odczyt prędkości enkodera.	Er57: Niezrównoważony prąd silnika.
Er18: Przekroczona prędkość samochodu.	Er58: Błąd przesunięcia czujnika prądu.
Er19: Nie można osiągnąć wymaganej prędkości.	Er59: Kabina jedzie w złym kierunku.
Er20: Błąd połączenia enkodera.	Er60: Błąd mostkowania drzwi.
Er21: Brak co najmniej jednej fazy.	Er61: wyjątek UDI.
Er22: Sekwencja 3-fazowa jest nieprawidłowa.	Er62: Wyjątek przepelnienia.
Er23: Zbyt niskie napięcie zasilania 24 V.	Er63: Limit czasu strażnika.
Er24: Kabina był na najwyższym piętrze.	Er65: błąd komunikacji DFC.
Er25: Kabina znajdował się poniżej poziomu dolnego piętra.	Er66: Styki drzwi lub błąd karty DFC.
Er26: Całkowity pomiar prądu był niezerowy.	Er71: Nie znaleziono klucza licencyjnego (klucza).
Er27: Przekroczono maksymalny czas podróży.	Er72: Ograniczona funkcja.
Er28: Brak sygnału EN.	Er73: Wykryto wejście do szybu.
Er29: zwarcie ML1-ML2.	Er74: Nie można założyć aniołów z przesunięciem enkodera.
Er30: sekwencja ML1-ML2 jest nieprawidłowa lub nie można jej odczytać.	Er75: Błąd sprzężenia zwrotnego CML.
Er31: Nie można zamknąć drzwi.	Er76: Klucz resetowania zabezpieczenia wału jest aktywny.
Er32: Nie można otworzyć drzwi.	Er79: Prąd przekroczył limit silnika.
Er33: Nie można zablokować drzwi.	Er80: Prąd był stale bliski limitu silnika.
Er34: 130 wyłączone, gdy 140 włączone. Sprawdź obwód bezpieczeństwa.	Er81: Błąd konfliktu tożsamości grupy.
Er35: Łańcuch bezpieczeństwa (120) przerwany podczas jazdy.	Er82: Liczba przystanków dla wszystkich wind w grupie musi być taka sama.
Er36: Błąd enkodera absolutnego (Elgo LIMAX).	Er83: Nie można odblokować APRE.
Er37: 140 przerwane podczas jazdy.	Er84: Nie można zablokować APRE.
Er38: Pozycja enkodera była zbyt różna od odczytu magnesu.	Er85: Błąd odniesienia enkodera.
Er39: Nie znaleziono magnesu strefy drzwiowej.	Er86: wykryto UCM.
	Er87: Poza strefą ponownego poziomowania.
	Er88: Nadmierna prędkość podczas ponownego ustawiania.
	Er89: Nie można zatrzymać samochodu podczas uruchamiania.

Er90: Przekroczenie prędkości przed otwarciem.
Er91: Wał jest za długi.
Er92: Błąd śledzenia pozycji.
Er93: Przekroczony czas konserwacji.
Er94: Przepalony bezpiecznik świateł samochodowych.
Er95: Ratunek ręczny (klawisz SEV).
Er96: UPS nie przeszedł testu.
Er97: Osiągnięto limit zmiany kierunku.
Er98: Jedno z krytycznych urządzeń jest w trybie offline.
Er99: Błąd korekcji poślizgu liny.
Er100: dop. zewn. Błąd-1 (z wyjątkiem przypomnienia).
Er101: Nieprawidłowe połączenie terminala Insp./Recall.
Er102: Sygnał EN nie jest odcięty.

ARTEMISLIFT POLSKA

Kod Błędu: Er01**Opis błędu:**

Nie udało się odczytać parametrów. Nieprawidłowa suma kontrolna.

Warunki wystąpienia:

- Awaria sprzętu.

Możliwe rozwiązania:

- Skontaktuj się z pomocą techniczną ARKEL.

Kod Błędu: Er02**Opis błędu:**

Nie udało się zapisać parametrów. Zweryfikuj błąd.

Warunki wystąpienia:

- Awaria sprzętu.

Możliwe rozwiązania:

- Skontaktuj się z pomocą techniczną ARKEL.

Kod Błędu: Er03**Opis błędu:**

Parametry zostały zapisane w nowszej wersji. Niektóre parametry zostaną utracone.

Warunki wystąpienia:

- Jeśli dokonasz downgrade'u do starszej wersji i istnieją pewne funkcje i parametry, których nie ma w starszej wersji, ale są w aktualnej wersji, wartości funkcji i parametrów zostaną usunięte po downgrade.

Możliwe rozwiązania:

- Nowe / aktualne wersje ARCODE obejmują poprawki błędów, ulepszenia oprogramowania, nowe funkcje i funkcje, zmiany zachowania i ulepszenia. Przejrzyj konieczność instalacji starszej wersji.

Kod Błędu: Er04**Opis błędu:**

Brak połączenia z płytą ENCA.

Warunki wystąpienia:

- ARCODE podaje ten błąd, gdy nie może skomunikować się z kartą ENCA dłużej niż 1 sekundę.

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdź połączenia enkodera. Połączenia są nieprawidłowe lub może wystąpić problem z zasilaniem enkodera.

- Sprawdź płaski kabel między płytą ARCODE i ENCA. Może być oderwany lub uszkodzony.

- Sprawdź parametry „Typ kodowania [P0520]” i „Typ silnika [P0229]”. Ten błąd występuje na płycie ENCA używanej z silnikami synchronicznymi. Jeśli używany jest silnik synchroniczny, upewnij się, że w systemie jest używana płyta ENCA. Jeśli używany jest silnik asynchroniczny i występuje ten błąd, parametr „Typ silnika [P0229]” mógł zostać przypadkowo wybrany jako „Synchroniczny”.

- Płyta ENCA może być uszkodzona.

Kod Błędu: Er05**Opis błędu:**

Konfiguracja przełącznika DIP jest nieprawidłowa lub nie można jej odczytać.

Warunki wystąpienia:

- Awaria sprzętu.

Możliwe rozwiązania:

- Skontaktuj się z pomocą techniczną ARKEL.

Kod Błędu: Er06**Opis błędu:**

Odłączony jeden z kanałów kodera.

Warunki wystąpienia:

- Ten błąd występuje, gdy żadne dane informacyjne nie pochodzą z karty ENCA przez 1 sekundę.

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdź płaski kabel między płytą ARCODE i ENCA. Upewnij się, że połączenia enkodera są wykonane prawidłowo.

Kod Błędu: Er07**Opis błędu:**

Prąd przekroczył limit kierowcy.

Warunki wystąpienia:

- Jeśli prąd silnika przekracza maksymalną wartość procentową prądu modułu IPM ustawioną w parametrze „Limit przeciążenia silnika” [P0429], pojawia się ten błąd.

Możliwe rozwiązania:

- Upewnij się, że wartość prądu klasy ARCODE jest odpowiednia dla silnika.
- Kabina (zbyt ciasne szczęki samochodowe) może się zaciąć, hamulec silnika może nie być całkowicie otwarty.
- Sprawdź, czy błąd nie występuje w obu kierunkach jazdy. Jeśli ten błąd występuje tylko w jednym kierunku, przeciwwaga może nie być wyważona. Następnie sprawdź wyważenie przeciwwagi.
- W przypadku silników przekładniowych (asynchronicznych) parametry „Nominalna częstotliwość poślizgu” [P0603] i „Prąd biegu jałowego” [P0430] mogą być ustawione nieprawidłowo.
- Wartości wzmocnienia PID dla prądu i prędkości mogą być zbyt wysokie.
- Upewnij się, że przekrój kabla silnika jest odpowiedni dla prądu.
- Upewnij się, że jest zainstalowane najnowsze oprogramowanie ARCODE.

Kod Błędu: Er08**Opis błędu:**

Prąd był ciągle bliski limitu kierowcy.

Warunki wystąpienia:

- Jeżeli prąd silnika przekroczy maksymalną wartość prądu modułu IPM dla 250 przez czas ustawiony (standardowo 6 sekund) w parametrze „Czas błędu przeciążenia silnika” [P1089], wystąpi ten błąd.

Możliwe rozwiązania:

- Upewnij się, że wartość prądu ARCODE jest odpowiednia dla silnika.
- Kabina (zbyt ciasne prowadniki kabiny) może się zaciąć, hamulec silnika może nie być całkowicie otwarty.
- Sprawdź, czy błąd nie występuje w obu kierunkach jazdy. Jeśli ten błąd występuje tylko w jednym kierunku, przeciwwaga może nie być wyważona. Następnie sprawdź wyważenie przeciwwagi.
- W przypadku silników przekładniowych (asynchronicznych) parametry „Nominalna częstotliwość poślizgu” [P0603] i „Prąd biegu jałowego” [P0430] mogą być ustawione nieprawidłowo.
- Wartości wzmocnienia PID dla prądu i prędkości mogą być zbyt wysokie.
- Upewnij się, że przekrój kabla silnika jest odpowiedni dla prądu.

Kod Błędu: Er09**Opis błędu:**

Przegrzanie silnika lub szafy sterowniczej.

Warunki wystąpienia:

- Jeśli na wejściach T1 - T2 nie ma zwarcia, pojawia się ten błąd.
- Kontrola ARCODE na wejściach T1 i T2 połączonych szeregowo panelu, PTC silnika i rezystora hamowania. Gdy obwód otwiera się z jakiegokolwiek powodu, podawany jest ten błąd.

Możliwe rozwiązania:

- Temperatura silnika lub panelu może być zbyt wysoka. Sprawdź wentylatory chłodzące.
- Sprawdź PTC silnika, panelu i rezystora hamowania oraz ich połączenia.
- Sprawdź wejścia T1 i T2, które są w trybie ARCODE. Podczas normalnej pracy T1 i T2 powinny być zwarte.

Kod Błędu: Er10**Opis błędu:**

Nie można było wyczuć upadku głównych styczników.

Warunki wystąpienia:

- Gdy główne styczniki i hamulec są nieaktywne, a sygnał wejściowy „(KRC) Powrót sprawdzania głównego stycznika” nie jest aktywny przez 3 sekundy, występuje ten błąd.
- Pomimo spadku głównego przekaźnika stycznika (RP), stanu głównych styczników (styczniki są pasywne) nie można było sprawdzić na podstawie sygnału monitorującego (KRC).
- Sygnał (100) (24VDC), który przechodzi przez styki „Normalnie zamknięte” styczników (KPA), (KPB) i (KFR) jest podłączony do wejścia sygnałowego (KRC) na ARCODE. Gdy wszystkie styczniki są pasywne, na wejściu sygnałowym (KRC) musi występować sygnał (100) (24 VDC).

Możliwe rozwiązania:

- Styki pomocnicze styczników KPA, KPB i KFR na linii (KRC) mogą być uszkodzone.
- Może wystąpić spadek napięcia na wejściu, na którym zaprogramowano sygnał (KRC).
- Gdy płyta mostkująca drzwi (DBR) jest zainstalowana (dostępna) iz menu jest wybrana jako „Zainstalowana”, ale mostek między 140-140P nie jest odłączony, pojawia się ten błąd (płyta mostkująca drzwi).

znajduje się między (140) - (140P) .Jeśli karta (DBR) nie jest zainstalowana, powinien być mostek między (140) - (140P).

- Sprawdź na głównym ekranie AREM, czy sygnał (KRC) jest aktywny, gdy winda jest zatrzymana.

Uwaga: po kilkukrotnym wystąpieniu tego błędu nastąpi trwały błąd. Trwałość błędu można usunąć, wybierając opcję „Usuń trwały błąd” w menu „Narzędzia systemowe”.

Kod Błędu: Er11

Opis błędu:

Nie można było wyczuć wybierania głównych styczników.

Warunki wystąpienia:

- Gdy główne styczniki i hamulec są aktywne, a sygnał wejściowy „(KRC) Kontrola głównego stycznika” jest aktywny przez 3 sekundy, występuje ten błąd.

- Pomimo, że główny przekaźnik stycznika (RP) jest aktywny, nie można było sprawdzić stanu głównych styczników (styczniki są aktywne) na podstawie sygnału monitorującego (KRC).

- Ponieważ ARCODE nie może monitorować obwodu bezpieczeństwa po (140P), gdy styk, który jest po (140P) nie zadziała, ARCODE aktywuje przekaźnik (RP), ponieważ wyczuwa sygnał (140P), ale ponieważ bezpieczeństwo połączenie obwodu ze stycznikami jest otwarte, styczniki nie zostaną zasilone i wystąpi ten błąd.

- Sygnał (100) (24VDC), który przechodzi przez styk „Normalnie zamknięty” styczników (KPA), (KPB) i (KFR) jest podłączony do wejścia sygnału (KRC) w ARCODE. Gdy wszystkie styczniki są aktywne (kabina jedzie), na wejściu sygnału (KRC) musi być sygnał (1000) (0VDC).

Możliwe rozwiązania:

- Styki pomocnicze styczników KPA, KPB i KFR na linii (KRC) mogą być uszkodzone.

- Na wejściu może występować napięcie, na którym zaprogramowano sygnał (KRC).

- W obwodzie bezpieczeństwa, gdy sygnał (140) jest włączony, ale (140P) jest wyłączony i system próbuje jechać samochodem, ten błąd może wystąpić.

- Upewnić się, że styki obwodu bezpieczeństwa za (140P) są zamknięte.

- Jeżeli czas w parametrze „Czas ustalania styków drzwi” [P0053] jest ustawiony zbyt nisko, ARCODE aktywuje bezpośrednio przekaźnik (RP) po zobaczeniu sygnału (140P) podczas startu jazdy. A jeśli styki drzwi nie są całkowicie zamknięte (styki drzwi otwierają się

na krótką sekundę), ten błąd może wystąpić podczas ruszania. Aby temu zapobiec, należy wprowadzić czas minimum „0,3” sekundy.

Uwaga: po kilkukrotnym wystąpieniu tego błędu nastąpi trwały błąd. Trwałość błędu można usunąć, wybierając opcję „Usuń trwały błąd” w menu „Narzędzia systemowe”.

Kod Błędu: Er12

Opis błędu:

Nie wykryto wstrzymania hamulca mechanicznego.

Warunki wystąpienia:

- Gdy hamulce są pasywne, sygnał zwrotny „(BRC) Mechaniczny hamulec zwrotny” i „(BRC2) Mechaniczny hamulec zwrotny-2 zwrotny” nie jest aktywny przez 3 sekundy, wystąpi ten błąd.

- Gdy parametry „Monitorowanie hamulca mechanicznego” [P0045] i „Monitorowanie hamulca mechanicznego-2” [P0800] są „Włączone”, a przekaźnik hamulca „(MBR) Hamulec mechaniczny” / „(MBR2) Hamulec mechaniczny-2” jest opuszczony, z wejść, na których zaprogramowano sygnały monitorowania hamulca (BRC) i (BRC2), nie można było wykryć zamknięcia (pasywnego) hamulców.

Możliwe rozwiązania:

- Kiedy winda się zatrzymuje (gdy hamulce są pasywne / zamknięte), na wejściach, na których zaprogramowane są sygnały (BRC) i (BRC2), musi być 24 VDC. Sprawdź napięcie.

- Sprawdź mikroprzełączniki hamulca. Mogą pracować niestabilnie.

- Ustawiając parametr „Monitorowanie hamulców mechanicznych” na „Wył.”, Ten błąd można tymczasowo wyłączyć.

Uwaga: to jest trwały błąd. Trwałość błędu można usunąć, wybierając opcję „Usuń trwały błąd” w menu „Narzędzia systemowe”.

Kod Błędu: Er13

Opis błędu:

Nie wykryto zwolnienia hamulca mechanicznego.

Warunki wystąpienia:

- Gdy hamulce są aktywne, przez 3 sekundy aktywne są sygnały „(BRC) Mechaniczny hamulec kontrolny zwrotny” i „(BRC2) Mechaniczny hamulec zwrotny-2 zwrotny”, pojawia się ten błąd.

- Gdy parametry „Monitorowanie hamulca mechanicznego” [P0045] i „Monitorowanie hamulca

mechanicznego-2" [P0800] są „Włączone”, a przekaznik hamulca „(MBR) Hamulec mechaniczny” / „(MBR2) Hamulec mechaniczny-2” jest zasilany, z wejść, na których zaprogramowano sygnały monitorowania hamulca (BRC) i (BRC2), nie można było wykryć otwarcia (aktywnego) hamulców.

Możliwe rozwiązania:

- Kiedy winda jedzie (gdy hamulce są aktywne / otwarte), na wejściach, na których zaprogramowano sygnały (BRC) i (BRC2), musi być 0VDC. Sprawdź napięcie.
- Sprawdź mikroprzełączniki hamulca. Mogą pracować niestabilnie.
- Ustawiając parametr „Monitorowanie hamulców mechanicznych” na „Wył.”, Ten błąd można tymczasowo wyłączyć.

Uwaga: jest to trwały błąd. Trwałość błędu można usunąć, wybierając opcję „Usuń trwały błąd” w menu „Narzędzia systemowe”.

Kod Błędu: Er14

Opis błędu:

Napięcie na szynie DC jest zbyt wysokie.

Warunki wystąpienia:

- Jeśli napięcie na szynie DC jest powyżej napięcia granicznego, pojawia się ten błąd.
- Napięcie na szynie DC jest większe niż znamionowe napięcie graniczne klasy ARCODE.

dla ARCODE 380VAC: 715 V

dla ARCODE 220VAC: 420 V

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdź, czy odpowiedni rezystor hamowania jest podłączony do zacisków B i P.
- Jeśli napięcie sieciowe jest zbyt wysokie, może wystąpić ten błąd. Upewnij się, że napięcie w sieci zasilającej nie przekracza 420 V.
- Jeśli ten błąd występuje przy pierwszym włączeniu urządzenia, należy sprawdzić napięcie w sieci. Jeśli napięcie sieciowe jest stabilne i przy odpowiednim napięciu, urządzenie może być uszkodzone.
- Jeśli izolacja cewek silnika jest zbyt słaba, może wystąpić ten błąd. Sprawdź izolację cewki silnika.
- Sprawdzić panel sterowania i uziemienie silnika.

Kod Błędu: Er15

Opis błędu:

Napięcie na szynie DC jest zbyt niskie.

Warunki wystąpienia:

- Jeśli napięcie na szynie DC jest poniżej wartości granicznej przez 3 sekundy, pojawia się ten błąd. Ten błąd jest brany pod uwagę, gdy napięcie w sieci jest poniżej wartości roboczych.

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdź, czy odpowiedni rezystor hamowania jest podłączony do zacisków B i P.
- Jeśli napięcie sieciowe jest zbyt niskie, może wystąpić ten błąd. Upewnij się, że napięcie w sieci zasilającej nie jest niższe niż 320 V.
- Jeśli napięcie sieciowe jest stabilne i przy odpowiednim napięciu, urządzenie może być uszkodzone. Skontaktuj się z pomocą techniczną ARKEL.

Kod Błędu: Er16

Opis błędu:

Zgłoszono błąd modułu zasilania (IPM).

Warunki wystąpienia:

- Moduł zasilania (IPM) w ARCODE wysłał sygnał błędu. Sygnał ten może wynikać z przetężenia, przepięcia lub przegrzania.

Możliwe rozwiązania: - Obwód bezpieczeństwa może zostać przecięty podczas jazdy lub styczniki mogą spaść z dowolnego powodu. o Jeśli ten błąd występuje na określonym piętrze, sprawdź powiązany kontakt drzwi szybowych.

o Jeśli ten błąd występuje na różnych piętrach, sprawdź styk drzwi samochodu.

o Jeśli istnieje możliwość, że styczniki mogą być uszkodzone, należy podłączyć kable silnika bezpośrednio do zacisków wyjściowych „U, V, W” na ARCODE (panel jest zbocznikowany), aby przetestować działanie systemów. Jeśli w takim przypadku nie wystąpi błąd, sprawdź styczniki i połączenia.

- Gdy winda jedzie w łatwym kierunku (silnik pracuje jako generator) lub ten błąd pojawia się podczas oczekiwania na podłodze, należy sprawdzić połączenia rezystora hamowania. Do testowania rezystor hamowania można podłączyć bezpośrednio do zacisków wyjściowych „B” i „P” w ARCODE.

- Podczas jazdy w trybie przeglądu lub przywołania, jeśli zwolnisz wciśnięty przycisk (w górę lub w dół), obwód bezpieczeństwa zostanie odcięty, a styczniki nagle opadną. Spowoduje to natychmiastowe zatrzymanie samochodu, a czasami spowoduje wyświetlenie przez ARCODE błędu IPM. Aby nie napotkać tego błędu, zamiast zwolnić wciśnięty przycisk, naciśnij również drugi przycisk (w górę lub w dół). Po naciśnięciu obu przycisków kabina zwolni i zatrzyma się. Po całkowitym zatrzymaniu samochodu można zwolnić oba przyciski.

Kod Błędu: Er17

Opis błędu:

Niespójny odczyt prędkości enkodera.

Warunki wystąpienia:

- Ten błąd wystąpi, jeśli wystąpi nietypowa zmiana w informacjach otrzymanych z kodera.

Możliwe rozwiązania:

- Upewnij się, że parametry silnika są ustawione prawidłowo.
- Sprawdź montaż enkodera na silniku. Enkoder może się ślizgać podczas obracania.
- Sprawdź podłączenie enkodera i uziemienie.
- Kabel enkodera należy przeprowadzić w odległości co najmniej 10 cm od przewodów napięcia zmiennego.

Kod Błędu: Er18

Opis błędu:

Kabina przekroczył prędkość.

Warunki wystąpienia:

- Jeśli informacja o prędkości z enkodera jest wyższa niż obliczona prędkość, wystąpi ten błąd.

Możliwe rozwiązania:

- Należy sprawdzić połączenia enkodera. Należy sprawdzić parametry silnika.
- Wyważenie przeciwwagi windy musi być prawidłowo ustawione. Należy sprawdzić równowagę przeciwwagi umieszczając w kabinie połowę obciążenia nominalnego.
- Należy sprawdzić obwód bezpieczeństwa. Jeśli obwód bezpieczeństwa zostanie nagle przerwany podczas jazdy, kabina może na chwilę przyspieszyć i może wystąpić ten błąd.
- Enkoder może mieć zakłócenia elektromagnetyczne, które powodują zniekształcenie sygnałów. Sprawdź podłączenie uziemienia paneli.
- Jeśli używany jest enkoder „przyrostowy”, upewnij się, że zasilanie jest podłączone prawidłowo. Jeżeli napięcie zasilania enkodera wynosi 5VDC należy podłączyć do zacisku 5V, jeżeli jest to 5-30VDC do zacisku 24V. Jeśli używany jest enkoder „absolutny”, upewnij się, że kąt „przesunięcia enkodera” został poprawnie obliczony. Wykonaj proces „autostrojzenia” dwa razy (po pierwszym „autostrojzeniu” lepiej będzie prowadzić kabina w górę i w dół) podczas kontroli i upewnij się, że obliczony kąt „przesunięcia enkodera” jest mniej więcej taki sam.

Kod Błędu: Er19

Opis błędu:

Nie można osiągnąć wymaganej prędkości.

Warunki wystąpienia:

- Gdy silnik nie może osiągnąć prędkości odniesienia w ciągu 5 sekund, pojawia się ten błąd. Ten błąd występuje

również wtedy, gdy silnik nie może osiągnąć żądanej prędkości, mimo że wymagana moc jest dostarczana do silnika.

- Gdy prędkość zmierzona przez enkoder jest mniejsza niż 30% docelowej prędkości przez 5 sekund, pojawia się ten błąd.
- Jeśli prędkość docelowa jest mniejsza niż 0,05 m / s, ten błąd nie jest podawany.

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdź, czy podłączenie silnika jest prawidłowe, a parametry silnika są ustawione prawidłowo.
- Sprawdź wyważenie przeciwwagi.
- Wzmocnienia PID prędkości w ustawieniach sterowania PID mogą być niewystarczające. Zwiększ zyski PID.
- W przypadku motoreduktorów (asynchronicznych) napędzać silnik w otwartej pętli. Jeśli żaden błąd nie występuje w otwartej pętli, sprawdź połączenie karty ENCI i kierunek enkodera. Należy zmienić parametr „Kierunek enkodera” [P0519], a następnie ponownie przeprowadzić proces autostrojzenia.
- W przypadku silników przekładniowych (asynchronicznych) ustawić parametr „Prąd jałowy” [P0430] na% 20, który znajduje się pod parametrami informacyjnymi tabliczki znamionowej.
- Podczas jazdy sprawdź, czy hamulce są całkowicie otwarte.
- Hamulec silnika musi być sprawdzany podczas zadziałania stycznika hamulca. Jeśli hamulec nie otworzy się całkowicie, ARCODE wyświetli ten błąd.

Kod Błędu: Er20

Opis błędu:

Błąd połączenia enkodera.

Warunki wystąpienia:

- Brak komunikacji między enkoderem absolutnym a płytą ENCA lub otrzymano błędne informacje z karty ENCA. Ten błąd występuje tylko w systemach z silnikiem synchronicznym.

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdź połączenie między enkoderem a płytą enkodera (ENCA).
- Upewnij się, że parametr „Typ enkodera” [P0520] jest ustawiony prawidłowo.

Kod Błędu: Er21

Opis błędu:

Brak co najmniej jednej fazy.

Warunki wystąpienia:

- Na jednej lub kilku fazach (L1, L2 lub L3) nie ma napięcia lub wartość napięcia jest zbyt niska.

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdź fazy L1, L2, L3.
- Jeśli ten błąd wystąpi podczas ewakuacji i nie podczas normalnej pracy, wówczas faza wyjściowa UPS może płynąć do fazy ARCODE L1, L2 lub L3. Napięcie wyjściowe zasilacza UPS powinno mieć połączenie tylko z zaciskami wejściowymi ES1 i ES2 na ARCODE. Podczas ewakuacji zmierz na ARCODE zaciski L1-N, L2-N i L3-N. Nie należy tu mierzyć napięcia.
- Jeśli ten błąd wystąpi podczas ewakuacji i nie podczas normalnej pracy, to jeśli parametr „Metoda ewakuacji” [P0712] zostanie wybrany jako „Ewakuacja wyłączona” i główne zasilanie ARCODE zostanie wyłączone, ten błąd może wystąpić.

Kod Błędu: Er22

Opis błędu:

Sekwencja 3-fazowa jest nieprawidłowa.

Warunki wystąpienia:

- Fazy L1, L2, L3 nie występują w oczekiwanej kolejności.

Możliwe rozwiązania:

- Fazę L2 należy zastąpić L3 lub L1.

Kod Błędu: Er23

Opis błędu:

Zbyt niskie napięcie zasilania 24V.

Warunki wystąpienia:

- Jeśli napięcie na wejściu ARCODE 24 VDC spadnie poniżej 18-19 VDC, ten błąd występuje.

Możliwe rozwiązania:

- Zmierz wejście ARCODE 24VDC. Jeśli zmierzona wartość jest poniżej 18-19 VDC, ten błąd jest brany. Gdy 18-19 VDC jest mierzone na wejściu ARCODE, gdy kabina się nie porusza, prawdopodobnie napięcie spada poniżej tej wartości po uruchomieniu samochodu, ponieważ niektóre urządzenia stają się aktywne, które zaczynają pobierać prąd. Jedź samochodem i sprawdź napięcie.
- Sprawdzić wyjście transformatora 24 V, które jest używane przed mostkiem prostowniczym, musi być zmierzone 19 VAC. Jeśli jest poniżej 19 VAC, transformator może być uszkodzony lub napięcie wyjściowe 24 VDC może spaść z powodu dużego poboru prądu przez urządzenie. Jeżeli zamiast transformatora używany jest zasilacz impulsowy, na wyjściu zasilacza należy mierzyć napięcie 24 VDC.
- Jeśli ten błąd wystąpi z powodu chwilowego spadku napięcia, można dodać kondensator filtra między 100 a 1000.
- Sprawdź, czy maksymalny prąd wyjściowy zasilacza jest odpowiedni dla systemu.
- ARCODE może pozostać pod napięciem z tym błędem nawet przy progowej wartości napięcia 15 VDC. Jednakże, gdy urządzenia pobierające prąd zwiększają się bardziej podczas ruchu, napięcie może spaść bardziej, a system może się zamknąć.

Kod Błędu: Er24

Opis błędu:

Kabina był na najwyższym piętrze.

Warunki wystąpienia:

- Gdy kabina znajduje się na najwyższym piętrze i przełącznik magnetyczny ML2 mija magnes strefy drzwi (sygnał ML2 zostaje wyłączony), ten błąd jest brany.
- Podczas wykrywania tego błędu enkoder nie bierze pod uwagę, tylko sygnały 818, ML1 i ML2 są brane pod uwagę.

Możliwe rozwiązania:

- Położenie magnesu strefy drzwi mogło ulec zmianie.
- Pozycja magnesu 818 mogła ulec zmianie. Po wybraniu uczenia się wałka na „Nie”, uczenie wałka musi być wykonane ponownie.
- Kiedy kabina znajduje się na najwyższym piętrze, jeden z sygnałów ML1 / ML2 lub oba mogły zostać odcięte. Sprawdź przełączniki. Upewnij się, że napięcie zasilania przełączników nie jest niższe niż 19 V DC.
- Jeśli parametry silnika nie są ustawione zgodnie z tabliczką znamionową silnika lub są ustawione nieprawidłowo, wynikiem jest nieprawidłowy wyuczony wał. Sprawdź parametry silnika.

Kod Błędu: Er25

Opis błędu: Kabina był poniżej parteru.

Warunki wystąpienia:

- Gdy kabina znajduje się na parterze i przełącznik magnetyczny ML1 mija magnes strefy drzwi (sygnał ML1 zostaje wyłączony), ten błąd jest brany.
- Podczas wykrywania tego błędu enkoder nie bierze pod uwagę, tylko sygnały 817, ML1 i ML2 są brane pod uwagę.

Możliwe rozwiązania:

- Położenie magnesu strefy drzwi mogło ulec zmianie.
- Położenie magnesu 817 mogło ulec zmianie. Po wybraniu uczenia się wałka na „Nie”, uczenie wałka musi być wykonane ponownie.
- Kiedy kabina znajduje się na dolnym piętrze, jeden z sygnałów ML1 / ML2 lub oba mogły zostać odcięte. Sprawdź przełączniki. Upewnij się, że napięcie zasilania przełączników nie jest niższe niż 19 V DC.
- Jeśli parametry silnika nie są ustawione zgodnie z tabliczką znamionową silnika lub są ustawione nieprawidłowo, wynikiem jest nieprawidłowy wyuczony wał. Sprawdź parametry silnika.

Kod Błędu: Er26

Opis błędu:

Całkowity pomiar prądu był niezerowy.

Warunki wystąpienia:

- Jeżeli suma wektorów prądów U, V, W jest różna od zera przez 100 milisekund, przyjmuje się ten błąd.

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdź kabel silnika i połączenia stycznika silnika.
- Jeśli połączenia kabli silnika są prawidłowe i ten błąd jest stale wyświetlany, może to oznaczać problem z czujnikami prądu w ARCODE. Aby zaobserwować, czy problem jest związany ze sterownikiem czy silnikiem, dokonuje się tego poprzez zmianę położenia kabli silnika. Na ekranie „Informacje o systemie” w menu „Informacje” obserwować aktualne wartości czujnika. Gdy kabina zatrzymuje się na podłodze, te trzy aktualne wartości czujnika powinny być równe. Jeśli którykolwiek z nich jest inny, jeden z czujników prądu może być uszkodzony. Gdy wartości prądu są takie same, gdy winda się zatrzymuje, ale są inne podczas jazdy, mógł wystąpić problem z izolacją cewki. Kabel silnika (kable U, V i W), który jest podłączony do wyjścia o innej wartości prądu niż pozostałe, zamienia się na inny. Jeśli po zamianie przewodów zostanie przesłana inna wartość prądu do innego czujnika, oznacza to, że problem dotyczy silnika. Jeśli różne wartości prądu pozostają na tym samym czujniku, czujnik jest uszkodzony.

Kod Błędu: Er27

Opis błędu:

Przekroczono maksymalny czas podróży.

Warunki wystąpienia:

- Jeśli kabina nie może dotrzeć do magnesów strefy drzwi (ML1 i ML2) w czasie określonym w parametrze „Maksymalny dozwolony czas przejazdu między piętrami” [P0044], pojawia się ten błąd.
- Gdy kabina dojedzie do strefy drzwi, winda czeka na następny magnes strefy drzwi (ML1 i ML2) w czasie określonym w parametrze „Maksymalny dopuszczalny czas przejazdu między piętrami” [P0044].

Możliwe rozwiązania:

- Ten błąd może być spowodowany utrudnieniem ruchu samochodu. Sprawdź windę.
- Maksymalny czas ruchu należy dostosować do prędkości silnika.
- Należy sprawdzić przetączniki magnetyczne ML1 i ML2. Odległość między przetącznikami magnetycznymi a magnesem strefy drzwiowej powinna wynosić ok. 1 - 1,5 cm. Należy sprawdzić połączenia przetączników magnetycznych.
- Należy sprawdzić magnesy strefy drzwi.
- Maksymalna wartość parametru [P0044] wynosząca 45 sekund może nie wystarczyć w przypadku budynków o dużej odległości między kondygnacjami (budynki z wysokimi wieżami). Zgodnie z normą EN-81 wartość ta nie może przekraczać 45 sekund. W takim przypadku na wale powinny znajdować się dodatkowe magnesy oraz wyłącznik magnetyczny, który odczytuje te magnesy i jest podłączony do wejścia z sygnałem „(TTR) Reset max. licznik czasu podróży”, aby czas 45 sekund nie został przekroczony.

Uwaga: Po wystąpieniu tego błędu należy wykonać reset, aby usunąć ten błąd. Przeniesienie systemu do inspekcji, a następnie z powrotem do normalnego, nie usunie tego błędu.

Kod Błędu: Er28

Opis błędu:

Brak sygnału EN.

Warunki wystąpienia:

- Pomimo, że sygnał głównego stycznika (RP) i (140P) jest aktywny, jeśli sygnał (EN) nie jest aktywny przez 3 sekundy, pojawia się ten błąd. Obwód zasilający sygnał (EN) sygnałem 100 (24VDC) przechodzi przez styki normalnie otwarte styczników głównych.

Możliwe rozwiązania:

- Gdy przekaźnik (RP) jest aktywny (styk jest zamknięty) (sygnał „MCT” na ekranie głównym narzędzia AREM pokazuje, czy przekaźnik głównego stycznika (RP) jest aktywny, czy nie), należy upewnić się, że styczniki główne są również aktywacja.
- Po aktywacji głównych styczników sprawdź, czy sygnał (EN) jest aktywny, czy nie. Gdy główne styczniki są aktywne, na wejście ARCODE (EN) musi dotrzeć sygnał 100 (24 VDC).
- Jeśli płytką mostkującą drzwi (DBR) jest zainstalowana (dostępna) w systemie, upewnij się, że parametr „Płytką mostkującą drzwi” [P0069] jest ustawiony jako „Zainstalowana” i nie powinno być żadnego mostka między 140 a 140P.
- Jeśli płytką mostkującą drzwi (DBR) nie jest zainstalowana (niedostępna) w systemie, upewnij się, że „Obwód bezpieczeństwa mostek drzwiowy” [P0069] ustawiono parametr „Niezainstalowane”. W takim przypadku powinien istnieć mostek między 140 a 140P.

Kod Błędu: Er29

Opis błędu:

Zwarcie ML1-ML2.

Warunki wystąpienia:

- Gdy wejścia ML1 i ML2 są jednocześnie aktywne („ON”) lub zamknięte („OFF”), pojawia się ten błąd.
- Gdy ML1 i ML2 znajdują się na poziomie magnesu strefy drzwi i jeśli jeden z nich oddala się od magnesu i po 5 milisekundach drugi również nie znajduje się na poziomie magnesu (ML1 = ML2 = 0), pojawia się ten błąd. To samo dotyczy sytuacji, gdy ML1 i ML2 są poza poziomem magnesu strefy drzwi i jeśli jeden z nich przesuwa się do magnesu, a po 5 milisekundach drugi również znajduje się na poziomie magnesu (ML1 = ML2 = 1), ten błąd występuje.

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdź, czy nie ma zwarcia między wejściem ML1 i ML2.

- Sprawdź połączenia przełączników magnetycznych ML1 i ML2. Być może jeden sygnał nie przychodzi w sposób ciągły. Zasilanie czujników ML1 i ML2 należy podłączyć do zacisku MLO (a nie zacisku 100) na płycie IBC. W przeciwnym razie ten błąd wystąpi bezpośrednio po ponownym włączeniu zasilania systemu.

- Upewnij się, że magnesy strefy drzwi są idealnie pionowe i nie są zamontowane na połączeniach szyn. Upewnij się, że czujniki nie oddalają się od magnesu, gdy kabina znajduje się na poziomie podłogi.

Uwaga: jest to trwały błąd. Trwałość błędu można usunąć, wybierając opcję „Usuń trwały błąd” w menu „Narzędzia systemowe”.

Kod Błędu: Er30

Opis błędu:

Sekwencja ML1-ML2 jest nieprawidłowa lub nie można jej odczytać.

Warunki wystąpienia:

- Gdy kabina jedzie w górę, a sygnał ML1 jest aktywowany jako pierwszy, gdy zostanie osiągnięty magnes strefy drzwi, ten błąd występuje. To samo dotyczy sytuacji, gdy kabina jedzie w dół, a sygnał ML2 zostaje aktywowany jako pierwszy, gdy zostanie osiągnięty magnes strefy drzwi, ten błąd występuje.

Możliwe rozwiązania:

- Jeden z sygnałów ML1 i ML2 nie jest podłączony lub nie działa.

- Sprawdź, czy nie ma zwarcia między sygnałami ML1 i ML2.

- Sygnały ML1 i ML2 są podłączone odwrotnie (ML2 należy podłączyć do górnego czujnika, ML1 należy podłączyć do dolnego czujnika).

- Magnes jest zamontowany zbyt daleko od czujników magnetycznych ML1-ML2. Odległość między magnesami a wyłącznikami powinna wynosić około 1,5 - 2 cm.

- Szyna może namagnesować.

- Kiedy kabina znajduje się na podłodze, środek magnesu strefy drzwi powinien być wyrównany ze środkiem czujników ML1 i ML2. Sprawdź mocowanie.

- Sprawdzić poprawność działania sygnału ML1-ML2 i prawidłowe zamocowanie magnesów strefy drzwi, prowadząc kabina w ramach przeglądu. (Na przykład: ML2 powinno zostać aktywowane po ML2 przed wejściem do obszaru drzwi, podczas gdy kabina porusza się powoli w górę, a strefa drzwi jest osiągnięta jako pierwsza ML2 następnie ML1 powinien zostać aktywowany, podczas opuszczania strefy drzwi najpierw ML2 powinien być wyłączony, a następnie ML1. Kiedy schodząc, powinno być odwrotnie.)

Uwaga: jest to trwały błąd. Trwałość błędu można usunąć, wybierając opcję „Usuń trwały błąd” w menu „Narzędzia systemowe”.

Kod Błędu: Er31

Opis błędu:

Nie można zamknąć drzwi.

Warunki wystąpienia:

- Po wysłaniu polecenia zamknięcia drzwi z ARCODE i braku wykrycia zamknięcia drzwi (sygnał 140 nie jest aktywny) do końca czasu określonego w parametrze „Czas normalnego zamykania drzwi” [P0017] / [P0050], oraz po oczekaniu czasu zdefiniowanego w parametrze „Czas oczekiwania po przerwaniu fotokomórki” [P0023], sterownik ponownie próbuje zamknąć bramę. Próby ponownego załączenia będą kontynuowane aż do osiągnięcia wartości zdefiniowanej w parametrze „Liczba prób odblokowania” [P0033].

Możliwe rozwiązania:

- Czas zdefiniowany w parametrze „Normalny czas zamykania drzwi A” [P0017] i „Normalny czas zamykania drzwi-B” [P0050] może być krótszy niż rzeczywisty czas zamykania drzwi. W takim przypadku spróbuj ponownie, zwiększając czas zamykania z tymi parametrami.

- Pomimo zamkniętych drzwi, gdy sygnał (140) nie jest aktywny, styk może być zły. Sprawdź styki drzwiowe i połączenia.

- W drzwiach półautomatycznych płytkę sterownika należy podłączyć do (K3A) lub (K3B) przełącznika wyjściowego zwarcia, a nie do wyjścia sygnałowego (LIR). Sygnał (LIR) nie powinien być używany jako polecenie zamknięcia drzwi.

- Gdy wyłączniki krańcowe drzwi nie są podłączone lub nie są dostępne w systemie, parametry „Wyłączniki krańcowe drzwi A” [P0013] i „Wyłączniki krańcowe drzwi-B” [P0020] należy ustawić jako „Nieużywane”.

Kod Błędu: Er32

Opis błędu:

Nie można otworzyć drzwi.

Warunki wystąpienia:

- Pomimo, że ARCODE wydał polecenie otwarcia drzwi, gdy drzwi nie zamierzają się otworzyć w czasie określonym w parametrze „Czas normalnego otwierania drzwi” [P0016] / [P0049], który jest pod parametrami drzwi, wystąpi ten błąd.

Możliwe rozwiązania:

- Czas zdefiniowany w parametrze „Normalny czas otwarcia drzwi A” [P0016] i „Normalny czas otwarcia drzwi-B” [P0049] może być krótszy niż rzeczywisty czas otwarcia drzwi. W takim przypadku spróbuj ponownie, zwiększając czas otwarcia z tymi parametrami.

- Po wydaniu polecenia otwarcia drzwi sprawdź, czy drzwi również otwierają się fizycznie.

- Kiedy ARCODE próbuje otworzyć drzwi, sprawdź, czy diody (130) i (140) na ARCODE gasną dla drzwi automatycznych zgodnie z normą EN 81-1. Jeśli w obwodzie bezpieczeństwa są mostki, odłącz je.

- Zgodnie z normą EN 81-20 dla drzwi automatycznych sprawdź sygnały obwodu bezpieczeństwa (135) i (140).

Powinny być wyłączone po otwarciu drzwi (między sygnałami 120 - 130 znajduje się stały mostek, więc sygnał 130 powinien być włączony). Jeśli w obwodzie bezpieczeństwa są mostki, odłącz je.

Kod Błędu: Er33**Opis błędu:**

Nie można zablokować drzwi.

Warunki wystąpienia:

- Pomimo zamkniętych drzwi, gdy sygnały (137) i (140) nie są aktywne, pojawia się ten błąd.

Możliwe rozwiązania

- Jeśli ten błąd pojawia się podczas kontroli lub instalacji, upewnij się, że tryb pracy jest ustawiony na tryb instalacji.
- Jeśli ten błąd pojawia się podczas normalnej pracy, należy sprawdzić, czy sygnały (137) i (140) są dostępne po zamknięciu drzwi. Jeśli nie, należy sprawdzić styki drzwi.
- Gdy sygnał fotokomórki jest podłączony do płyty kontrolera przejścia, a nie do ARCODE, po otwarciu drzwi, gdy sygnał fotokomórki jest odcięty, płyta kontrolera drzwi wyda polecenie otwarcia, ale ARCODE nie będzie o tym wiedział, ARCODE nadal wydaje polecenie zamknięcia drzwi, a ponieważ drzwi się nie zamykają, wystąpi ten błąd.
- Podłączenie sygnałów (140) i (140P) może być połączone odwrotnie. Czek.

Kod Błędu: Er34**Opis błędu:**

130 wyłączone, gdy 140 włączone. Sprawdź obwód bezpieczeństwa.

Warunki wystąpienia:

- Jeśli sygnał obwodu bezpieczeństwa (140) jest włączony (aktywny), ale sygnał obwodu bezpieczeństwa (130) nie jest (wyłączony), ten błąd jest brany. Podczas testu UCM lub wstępnego otwarcia drzwi ten błąd nie jest podawany. Gdy płyta DBR zmostkowała drzwi, ten błąd również nie jest podawany.

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdź połączenia obwodu bezpieczeństwa. Po zamknięciu drzwi przystankowych sygnał (130), a po zamknięciu drzwi samochodu sygnał (140) powinien być włączony (aktywny).

Kod Błędu: Er35**Opis błędu:**

Łańcuch bezpieczeństwa (120) przerywany podczas jazdy.

Warunki wystąpienia:

- Jeśli parametr „Gdy łańcuch bezpieczeństwa (120) jest wyłączony” [P0795] jest ustawiony na „Zablokuj windę” lub „Zablokuj do wezwania samochodu”, a sygnał łańcucha bezpieczeństwa (120) jest przerywany podczas jazdy, gdy winda

nie jest w trybie przeglądu / przywołania ten błąd jest podawany.

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdź obwód 120. Sprawdź drzwi, luźną linę, styk regulatora i wszelkie styki obwodu bezpieczeństwa przed 120 (które są bezpośrednio związane z ruchem samochodu).

Kod Błędu: Er36**Opis błędu:**

Błąd enkodera absolutnego (Elgo LIMAX).

Warunki wystąpienia:

- Parametry enkodera absolutnego [(P1041) Abs.position - ustawienia enkodera wału] nie są ustawione prawidłowo.
- Brak komunikacji między Elgo LIMAX i ARCODE.
- LIMAX wykrywa nadmierną prędkość, UCM, zły kierunek i przekroczenie limitów (normalne granice pracy i inspekcji). (Sygnał błędu)
- LIMAX zgłasza błąd wewnętrzny. (Kod wady)

Możliwe rozwiązania:

- W przypadku korzystania z LIMAX33RED + SAFEBOX lub LIMAX33CP, po wyświetleniu komunikatu „Error 36” należy sprawdzić ekran „LIMAX Status” w menu „Info”.
- Stan komunikacji między ARCODE-ARLIM-LIMAX można zobaczyć na ekranie „Status LIMAX”. (Płyta ARLIM zapewnia komunikację między ARCODE i LIMAX)
- Jeśli podano „Usterka”, należy przejrzeć następne strony ekranu „Stan LIMAX”, aby sprawdzić, które czerwone pole jest aktywne.
- Jeśli podano „Wada”, znaczenie kodu wady należy sprawdzić w instrukcji obsługi napisanej przez firmę Elgo.

Kod Błędu: Er37**Opis błędu:**

140 przerywane podczas podróży.

Warunki wystąpienia:

- Podczas jazdy, gdy sygnał (140) nie istnieje przez 50 milisekund, jest przyjmowany ten błąd.

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdzić styki i mechanizm obwodu bezpieczeństwa drzwi.
- Styk drzwi samochodu może zostać przecięty podczas jazdy. Sprawdź kontakt drzwi samochodu.
- Podczas jazdy sygnał zamknięcia drzwi może zostać odcięty. Sprawdź połączenie drzwi i sygnału drzwi.

Kod Błędu: Er38**Opis błędu:**

Pozycja enkodera była zbyt różna od odczytu magnesu.

Warunki wystąpienia:

- Podczas normalnej pracy, kiedy kabina mija magnes strefy drzwi, porównuje informacje z enkodera z informacjami wyuczonymi podczas uczenia się wału. Gdy różnica jest większa niż 15 cm, pojawia się ten błąd.

Możliwe rozwiązania:

- Enkoder może nie działać prawidłowo lub sprzęgło enkodera ślizga się.
- Po wuczeniu się wału pozycja magnesu strefy drzwi mogła ulec zmianie. Należy wziąć pod uwagę, że po zmianie dowolnego położenia magnesu należy ponownie przeprowadzić uczenie wału.
- Ze względu na namagnesowanie szyn może wystąpić niepożądana sygnalizacja przełączników magnetycznych. Wjedź samochodem na inspekcję od góry do dołu i sprawdź działanie przełączników ML1 i ML2. Jeśli przełączniki są aktywne, nawet gdy nie ma magnesu, wyczyść tę część szyny.

Kod Błędu: Er39

Opis błędu:

Nie można znaleźć magnesu strefy drzwiowej.

Warunki wystąpienia:

- Gdy pozycja samochodu znajduje się w przedziale ± 3 cm od położenia magnesu strefy drzwi, które zostało wyuczone podczas uczenia się wałka, ale jeden z sygnałów ML1 lub ML2 nie jest aktywny, pojawia się ten błąd.

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdź przełączniki magnetyczne ML1 i ML2.
- Sprawdź magnes strefy drzwi. Magnes mógł się ześlizgnąć. Przeprowadź ponownie uczenie się wału.
- Enkoder może nie działać prawidłowo lub sprzęgło enkodera ślizga się.

Kod Błędu: Er40

Opis błędu:

Aktywowany czujnik trzęsienia ziemi.

Warunki wystąpienia:

- Jeśli wejście (DEP) jest aktywne, występuje ten błąd.

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdź, czy wejście programowalne zdefiniowane jako sygnał (DEP) jest NISKIE (0 VDC) lub WYSOKIE (24 VDC).

Uwaga: jest to trwały błąd. Trwałość błędu można usunąć, wybierając opcję „Usuń trwały błąd” w menu „Narzędzia systemowe”. Następnie zresetuj system. Przeniesienie systemu do inspekcji, a następnie z powrotem do normalnego, nie usunie tego błędu.

Kod Błędu: Er41

Opis błędu:

817 sygnał nie był wyłączony, kiedy powinien.

Warunki wystąpienia:

- Podczas normalnej pracy, jeśli pozycja samochodu zgodnie z informacją o położeniu otrzymaną z enkodera jest poniżej magnesu 817 i sygnał 817 nie jest przerywany, pojawia się ten błąd.

Możliwe rozwiązania:

- Magnes 817 mógł się ześlizgnąć. Po skorygowaniu magnesu ponownie przeprowadź uczenie wału.
- Jeśli liny nadmiernie się ślizgają, ten błąd może wystąpić, ponieważ informacje enkodera nie będą zgodne z wyuczonymi informacjami o wale.

Uwaga: jest to trwały błąd. Trwałość błędu można usunąć, wybierając opcję „Usuń trwały błąd” w menu „Narzędzia systemowe”.

Kod Błędu: Er42

Opis błędu:

817 sygnał nie był włączony, kiedy powinien.

Warunki wystąpienia:

- Podczas normalnej pracy, jeśli pozycja samochodu zgodnie z informacją o położeniu otrzymaną z enkodera jest powyżej magnesu 817 i sygnał 817 nie jest aktywny, występuje ten błąd.

Możliwe rozwiązania:

- Magnes 817 mógł się ześlizgnąć. Po skorygowaniu magnesu wykonaj ponownie uczenie wału.
- Jeśli liny nadmiernie się ślizgają, ten błąd może wystąpić, ponieważ informacje enkodera nie będą zgodne z wyuczonymi informacjami wału.

Kod Błędu: Er43

Opis błędu:

Sygnał 818 nie był wyłączony, kiedy powinien.

Warunki wystąpienia:

- Podczas normalnej pracy, jeśli pozycja samochodu zgodnie z informacją o położeniu otrzymaną z enkodera jest powyżej magnesu 818 i sygnał 818 nie jest przerywany, występuje ten błąd.

Możliwe rozwiązania:

- Magnes 818 mógł się ześlizgnąć. Po skorygowaniu magnesu wykonaj ponownie uczenie wału.
- Jeśli liny nadmiernie się ślizgają, ten błąd może wystąpić, ponieważ informacje enkodera nie będą zgodne z wyuczonymi informacjami o wale.

Uwaga: jest to trwały błąd. Trwałość błędu można usunąć, wybierając opcję „Usuń trwały błąd” w menu „Narzędzia systemowe”.

Kod Błędu: Er44

Opis błędu:

818 sygnał nie był włączony, kiedy powinien.

Warunki wystąpienia:

- Podczas normalnej pracy, jeśli pozycja samochodu zgodnie z informacją o położeniu otrzymaną z enkodera jest poniżej magnesu 818 i sygnał 818 nie jest aktywny, występuje ten błąd.

Możliwe rozwiązania:

- Magnes 818 mógł się ześlizgnąć. Po skorygowaniu magnesu wykonaj ponownie uczenie wału.
- Jeśli liny nadmiernie się ślizgają, ten błąd może wystąpić, ponieważ informacje enkodera nie będą zgodne z wyznaczonymi informacjami o wale.

Kod Błędu: Er45

Opis błędu:

Usterka wyłącznika krańcowego drzwi.

Warunki wystąpienia:

- Jeśli wyłączniki drzwiowe nie działają prawidłowo, które są zdefiniowane w parametrze „Wyłączniki krańcowe drzwi A” [P0013] i / lub „Wyłączniki krańcowe drzwi-B” [P0020], występuje ten błąd.

Możliwe rozwiązania:

- Jeśli wyłączniki drzwiowe nie są używane, parametry muszą być ustawione jako „Nieużywane” lub jeśli są używane, okablowanie musi być prawidłowe.
- Na podstawowym ekranie statusu AREM, na którym wskazane są drzwi, informacja o całkowitym otwarciu i całkowitym zamknięciu drzwi jest wyświetlana za pomocą niebieskiego znaku „I”.

Gdy drzwi są całkowicie otwarte, po zewnętrznej stronie zielonej ikony trójkąta na drzwiach informacja o granicy otwarcia drzwi jest oznaczona niebieskim znakiem „I”.

Gdy drzwi są całkowicie zamknięte, po wewnętrznej stronie czerwonej ikony trójkąta na drzwiach informacja o granicy zamknięcia drzwi jest oznaczona niebieskim znakiem „I”.

Upewnij się, patrząc na niebieskie znaki „I”, że ograniczenia działają prawidłowo, gdy drzwi są całkowicie otwarte i całkowicie zamknięte.

- Sprawdź, czy limity są poprawnie zaprogramowane na wejściach. Należy sprawdzić wejście całkowicie otwarte (wejście karty IBC PI5) i całkowicie zamknięte (wejście karty IBC PI6) oraz typ styku wejścia. Typ styku powiązanego wejścia można zmienić, naciskając przycisk F2 na narzędziu AREM.

Kod Błędu: Er47

Opis błędu:

Przegrzany rezystor hamowania.

Warunki wystąpienia:

- Temperatura rezystora hamowania nie jest mierzona przez czujniki. Jednak na podstawie stanu włączenia / wyłączenia rezystora hamowania i napięcia na szynie DC zawsze obliczana jest szacunkowa temperatura rezystora hamowania. Ten błąd pojawia się, gdy ta obliczona temperatura wzrośnie powyżej pewnej granicy.

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdź, czy rezystor hamowania jest odpowiedni dla ARCODE.
- Upewnij się, że rezystor hamowania jest zainstalowany zgodnie z instrukcją i jest otwarty ze wszystkich czterech stron, aby zapewnić odpowiednią wentylację.

Kod Błędu: Er48

Opis błędu:

Przegrzany radiator.

Warunki wystąpienia:

- Temperatura czynnika chłodniczego podłączonego do modułu IPM i diod mostka prostowniczego wewnątrz ARCODE jest monitorowana za pomocą czujnika. Ten błąd pojawia się, gdy temperatura czynnika chłodniczego przekracza wartość podaną w parametrze „Próg błędu przegrzania radiatora” [P0774].

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdź, czy wentylatory znajdujące się pod urządzeniem działają, czy nie.
- Jeśli urządzenie pracuje w niewentylowanym, wąskim miejscu, bardzo się nagrzeje. Sprawdź wentylację miejsca, w którym działa ARCODE.
- Z czasem w ARCODE i jego wentylatorze może dojść do nagromadzenia się kurzu. Ten pył może zablokować wymianę ciepła i może spowodować wystąpienie tego błędu. Wyczyść ją, jeśli jest kurz.
- Jeśli zajdzie taka potrzeba, wartość temperatury parametru [P0744] można zwiększyć.

Kod Błędu: Er49

Opis błędu:

Aktywowany sygnał błędu zewnętrznego (XER1).

Warunki wystąpienia:

- Jeśli sygnał wejściowy (XER1) jest aktywny, ten błąd jest brany.

Możliwe rozwiązania:

- Wejście programowalne, w którym zdefiniowano sygnał (XER1), wyzwala jest sygnałem 100 (24VDC), system zgłosi

ten błąd. Upewnij się, czy wejście jest wyzwalane, czy nie. Gdy sygnał wejściowy jest niski (wyłączony), winda przełączy się na normalną pracę w ciągu 5 sekund.

Kod Błędu: Er50

Opis błędu:

Aktywowany sygnał błędu zewnętrznego (XER2).

Warunki wystąpienia:

- Jeśli sygnał wejściowy (XER2) jest aktywny, gdy kabina stoi na podłodze, ten błąd jest brany.

Możliwe rozwiązania:

- Wejście programowalne, na którym zdefiniowano sygnał (XER2), wyzwalane jest sygnałem 100 (24VDC), system zgłosi ten błąd. Upewnij się, czy wejście jest wyzwalane, czy nie. Gdy sygnał wejściowy jest niski (wyłączony), winda przełączy się na normalną pracę w ciągu 5 sekund.

Kod Błędu: Er51

Opis błędu:

Aktywowany zewnętrzny sygnał blokujący (XBL1).

Warunki wystąpienia:

- Jeśli sygnał wejściowy (XBL1) jest aktywny, ten błąd jest brany.

Możliwe rozwiązania:

- Wejście programowalne, na którym zdefiniowano sygnał (XBL1), wyzwalane jest sygnałem 100 (24VDC), system zgłosi ten błąd. Upewnij się, czy wejście jest wyzwalane, czy nie. Nawet jeśli sygnał wejściowy jest niski (wyłączony), winda nadal będzie zablokowana.

Uwaga: gdy sygnał przestanie być aktywny, aby przywrócić system do normalnego działania, należy poddać system kontroli, przekręcając klucz inspekcyjny, a następnie z powrotem do normalnego działania.

Kod Błędu: Er52

Opis błędu:

Aktywowany zewnętrzny sygnał blokujący (XBL2).

Warunki wystąpienia:

- Jeśli sygnał wejściowy (XBL2) jest aktywny, gdy kabina stoi na podłodze, przyjmowany jest ten błąd.

Możliwe rozwiązania:

- Wejście programowalne, na którym zdefiniowano sygnał (XBL2), wyzwalane jest sygnałem 100 (24VDC), system zgłosi ten błąd. Upewnij się, czy wejście jest wyzwalane, czy nie. Nawet jeśli sygnał wejściowy jest niski (wyłączony), winda nadal będzie zablokowana.

Uwaga: gdy sygnał przestanie być aktywny, aby przywrócić system do normalnego działania, należy poddać system kontroli, przekręcając klucz inspekcyjny, a następnie z powrotem do normalnego działania.

Kod Błędu: Er53

Opis błędu:

Kierunek enkodera jest nieprawidłowy.

Warunki wystąpienia:

- Pomimo tego, że ARCODE daje dodatni sygnał kierunku, to gdy z enkodera pochodzi ujemny sygnał lub odwrotnie, ten błąd wystąpi.

Możliwe rozwiązania:

- Spróbuj ponownie, zmieniając parametr „Kierunek enkodera” [P0519]. (W przypadku maszyn bez przekładni, jeśli kierunek enkodera zostanie zmieniony, proces Auto-Tune należy wykonać ponownie)

Kod Błędu: Er54

Opis błędu:

Błąd OGD.

Warunki wystąpienia:

- Jeśli wartości wzmocnienia PID funkcji Anti-Rollback są ustawione na wysokie, nastąpi gwałtowny start. W takim przypadku ten błąd zostanie wykonany.

Możliwe rozwiązania:

- Zmniejsz wartości wzmocnienia PID funkcji Anti-Rollback.

Kod Błędu: Er55

Opis błędu:

Stycznik spadł.

Warunki wystąpienia:

- Podczas uruchamiania silnika, podczas jazdy lub zatrzymywania, gdy sygnał „(EN) Główny stycznik aktywny” nie jest aktywny, występuje ten błąd.

- Sygnał (100) (24 VDC), który przechodzi przez styk „Normalnie otwarty” styczników (KPA) i (KPB) jest podłączony do wejścia sygnału (EN). Gdy wszystkie styczniki są aktywne, na wejściu sygnałowym (EN) musi być sygnał (100). Ten błąd pojawia się, gdy podczas jazdy któryś ze styczników opada lub sygnał (100) odcina się od wejścia sygnału (EN).

Kod Błędu: Er56

Opis błędu:

817 i 818 cięte w tym samym czasie.

Warunki wystąpienia:

- Jeśli sygnały (817) i (818) są odcięte w tym samym czasie, ten błąd występuje.
- W windach z tylko 2 piętrami ten błąd nie jest podawany.

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdź okablowanie sygnałowe 817 i 818 oraz ich przełączniki magnetyczne.
- Może występować przerwa w przewodzie sygnałowym (817) i / lub (818) w kablu podróznym. W przypadku sygnałów (817) i (818) użyj zapasowych przewodów w kablu jezdny.

Kod Błędu: Er57

Opis błędu:

Nie zrównoważony prąd silnika.

Warunki wystąpienia:

- Ten błąd występuje, jeśli jedna lub obie fazy silnika nie zasilają silnika.

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdź główne styczniki KPA i KPB. Do celów testowych kable silnika można podłączyć bezpośrednio do zacisków silnika w ARCODE. Jeśli problem nie ustąpi, może to oznaczać problem z wyjściami silnika ARCODE lub problem z uzwojeniami silnika.

Kod Błędu: Er58

Opis błędu:

Błąd przesunięcia czujnika prądu.

Warunki wystąpienia:

- Nie można odczytać aktualnych czujników. Błąd ten pojawia się, gdy wartości przesunięcia czujnika prądu U, V i W przez 1 sekundę nie mieszczą się między minimalną a maksymalną akceptowaną wartością.

Możliwe rozwiązania:

- Na ekranie „Informacje systemowe” w menu „Informacje” obserwuj aktualne wartości czujnika. Gdy kabina zatrzymuje się na podłodze, te trzy aktualne wartości czujnika powinny być równe. Jeśli którykolwiek z nich jest inny, jeden z czujników prądu może być uszkodzony. Gdy wartości prądu są takie same, gdy winda się zatrzymuje, ale są inne podczas jazdy, mógł wystąpić problem z izolacją cewki.

- Aby zaobserwować, czy problem dotyczy sterownika czy silnika, dokonuje się tego poprzez zmianę połączenia silnika kable. Kabel silnika (kable U, V i W), który jest podłączony do wyjścia, na którym znajduje się wartość prądu

21 ARKEL ARCODE

Kod Błędu: Er59

Opis błędu:

Kabina jedzie w złym kierunku.

Warunki wystąpienia:

- Gdy prędkość odniesienia samochodu jest dodatnia, a sygnał 817 przechodzi z aktywnego na pasywny (z włączonego do wyłączzonego), lub gdy prędkość odniesienia samochodu jest ujemny i sygnał 818 przechodzi z aktywnego na pasywny (z włączonego na wyłączony), ten błąd występuje.

Możliwe rozwiązania:

- Jeśli błąd pojawia się podczas ruchu w górę, sygnał 817, jeśli podczas ruchu w dół, sygnał 818 musi być sprawdzony.
- 817, 818 mogło się przeciąć lub wystąpiło zwarcie.
- Kabel sygnałowy 817, 818 może być uszkodzony.
- Przejedź samochodem do oględzin i sprawdź kierunek silnika oraz działanie sygnałów.

Kod Błędu: Er60

Opis błędu:

Awaria mostkowania drzwi.

Warunki wystąpienia:

- Jeśli zostanie wykryty błąd podczas mostkowania drzwi lub problem z płytą DBR, ten błąd jest brany.

Możliwe rozwiązania:

- Karta DBR może być uszkodzona.
- Sygnały ML1 i ML2 mogą powodować zakłócenia elektryczne lub niestabilną pracę sygnałów.

Kod Błędu: Er61

Opis błędu:

Wyjątek UDI.

Warunki wystąpienia:

- Błąd CPU.

Możliwe rozwiązania:

- Skontaktuj się z pomocą techniczną ARKEL.

Kod Błędu: Er62

Opis błędu:

Wyjątek przepełnienia.

Warunki wystąpienia:

- Błąd CPU.

Możliwe rozwiązania:

- Skontaktuj się z pomocą techniczną ARKEL.

Kod Błędu: Er63

Opis błędu:

Limit czasu strażnika.

Warunki wystąpienia:

- Błąd CPU.

Możliwe rozwiązania:

- Skontaktuj się z pomocą techniczną ARKEL.

Kod Błędu: Er65

Opis błędu:

Błąd komunikacji DFC.

Warunki wystąpienia:

- Z menu, jeśli parametr „Połączenia styku bezpieczeństwa drzwi” [P1029] jest wybrany jako „zgodny z EN81-20” i karta DFC nie jest podłączona lub połączenie nie jest dostępne, ale oprogramowanie układowe karty DFC nie jest gotowe do tej pory ten błąd jest wykonywany.

- Sprawdź, czy płyta DFC jest uszkodzona, czy nie.

Możliwe rozwiązania:

- Należy sprawdzić połączenie płyty DFC i upewnić się, że oprogramowanie układowe płyty DFC jest aktualne. Jeśli dioda LED MCU na płycie DFC nie miga synchronicznie, należy przeprowadzić aktualizację oprogramowania ARCODE i upewnić się, że płyta „DFC” zostanie znaleziona podczas procesu aktualizacji. W celu aktualizacji przejdź do ekranu „Aktualizacja oprogramowania” w menu „Narzędzia” i kliknij wersję z najnowszą datą (najnowszą), aby przeprowadzić aktualizację systemu.

Kod Błędu: Er66

Opis błędu:

Styki drzwi lub błąd karty DFC.

Warunki wystąpienia:

- Zgodnie z normą EN 81-20, za każdym razem, gdy drzwi są otwierane na podłodze, sprawdza się, czy w stykach drzwiowych nie ma mostka, którego normalnie nie powinno być. Jeśli karta DFC wykryje nieoczekiwany sygnał podczas testu (gdy sygnał styku drzwi nie jest przerywany, co normalnie powinno się wyłączyć), występuje ten błąd.

Możliwe rozwiązania:

- Należy sprawdzić typ bramy i połączenia obwodów bezpieczeństwa. Zgodnie z poniższą tabelą należy sprawdzić, czy sygnały obwodu bezpieczeństwa są aktywne.

drzwi A	Drzwi B	133	135	137	140
OPEN	CLOSE	0	0	1	1
CLOSE	OPEN	1	0	0	1
OPEN (TEST 1)	OPEN (TEST 1)	0	0	0	1
OPEN (TEST 2)	OPEN (TEST 2)	0	1	0	1

Kod Błędu: Er71

Opis błędu:

Nie znaleziono klucza licencyjnego (klucza).

Warunki wystąpienia:

- Jeśli parametr „Device Class” [P0839] jest ustawiony na „Midline” i w systemie nie ma zainstalowanego klucza sprzętowego „Midline” lub „Highline” lub parametr jest ustawiony na „Highline”, a w systemie nie ma „Highline” „Klucz sprzętowy zainstalowany, ten błąd jest brany- Wartość prądu przekazana do silnika przekroczyła wartość prądu określoną w parametrze „Nominalny prąd silnika” [P0159]

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdź parametry silnika.

- Sprawdź obciążenie przeciwwagi.

- Sprawdź, czy klasa mocy ARCODE jest odpowiednia do prądu silnika.

- Upewnij się, że nie ma zacięć podczas ruchu samochodu.

- Upewnij się, że hamulce są całkowicie otwarte.

Kod Błędu: Er80

Opis błędu:

Prąd był ciągle bliski limitu silnika.

Warunki wystąpienia:

- Jeśli prąd silnika przekracza wartość będącą pomnożeniem parametrów „Znamionowy prąd silnika” [P0159] i „Limit przeciążenia silnika” [P0429] przez 6 sekund, pojawia się ten błąd.

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdź parametry silnika.
- Sprawdź obciążenie przeciwwagi.
- Sprawdź, czy klasa mocy ARCODE jest odpowiednia do prądu silnika.
- Upewnij się, że nie ma zacięcia podczas ruchu samochodu.
- Upewnij się, że hamulce są całkowicie otwarte.

Kod Błędu: Er81

Opis błędu:

Błąd konfliktu tożsamości grupy.

Warunki wystąpienia:

- Jeśli występuje konflikt między tożsamościami ARCODE w grupie, która jest zdefiniowana w parametrze „Identyfikacja grupy” [P0086], występuje ten błąd.

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdź, czy wszystkie urządzenia w systemie mają w parametrze [P0086] inny numer identyfikacyjny i zmień, jeśli jakieś dwa lub więcej mają ten sam identyfikator.

Kod Błędu: Er82

Opis błędu:

Liczba przystanków wszystkich wind w grupie musi być taka sama.

Warunki wystąpienia:

- Jeśli parametr „Liczba pięter” [P0002] jest ustawiony inaczej dla dowolnej windy w systemie (sterowanie grupowe), ten błąd jest podawany.

Możliwe rozwiązania:

- Upewnij się, że parametr [P0002] jest ustawiony tak samo dla wszystkich wind w grupie. Dolne i / lub górne brakujące podłogi należy ustawić w parametrach „Dolne brakujące podłogi” [P0087] i „Górne brakujące podłogi” [P0088].

Kod Błędu: Er83

Opis błędu:

Nie można odblokować APRE.

Warunki wystąpienia:

- Jeżeli parametr „Monitorowanie regulatora nadmiernej prędkości” [P0788] jest aktywny, a sygnał wejściowy „(APRI) Monitorowanie APRE” nie jest w ciągu 3 sekund w pozycji „0” po otwarciu hamulców, pojawia się ten błąd.

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdź system regulatora nadmiernej prędkości i kartę ApRe.
- Sprawdź wejście, gdzie sygnał (APRI) i wyjście, gdzie sygnał (APRO). Upewnij się, że sygnały są zaprogramowane, a okablowanie jest wykonane.
- Jeśli nie jest używany regulator nadmiernej prędkości, parametr „Monitorowanie regulatora nadmiernej prędkości” [P0788] należy ustawić na „Brak monitorowania”.

Uwaga: jest to trwały błąd. Trwałość błędu można usunąć, wybierając opcję „Usuń trwały błąd” w menu „Narzędzia systemowe”.

Kod Błędu: Er84

Opis błędu:

Nie można zablokować APRE.

Warunki wystąpienia:

- Jeśli parametr „Monitorowanie regulatora nadmiernej prędkości” [P0788] jest aktywny, a sygnał wyjściowy „(RP) Stycznik główny” i „(APRO) Aktywacja APRE” jest w pozycji „0”, a wejście „(APRI) Monitorowanie APRE” jest nie w pozycji „1”, nawet jeśli czas w parametrze „Czas blokady regulatora prędkości” [P0804] jest przekroczony, ten błąd jest brany.

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdź system regulatora nadmiernej prędkości i kartę ApRe.
- Sprawdź wejście, gdzie sygnał (APRI) i wyjście, gdzie sygnał (APRO). Upewnij się, że sygnały są zaprogramowane, a okablowanie jest wykonane.
- Jeśli nie jest używany regulator nadmiernej prędkości, parametr „Monitorowanie regulatora nadmiernej prędkości” [P0788] należy ustawić na „Brak monitorowania”.

Uwaga: jest to trwały błąd. Trwałość błędu można usunąć, wybierając opcję „Usuń trwały błąd” w menu „Narzędzia systemowe”.

Kod Błędu: Er85

Opis błędu:

Błąd odniesienia enkodera.

Warunki wystąpienia:

- Jeżeli parametr „Typ sprzężenia enkodera” [P0868] jest ustawiony na „Pośredni enkoder inkrementalny”, a współczynnik korekcji kąta przekracza 120 stopni (kąt magnetyczny), występuje ten błąd.

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdź połączenia enkodera. Upewnij się, że uzimienie enkodera jest podłączone.
- Sprawdź mechaniczne sprzężenie enkodera. Koło enkodera może się ślizgać.
- Sprawdź, czy sygnał odniesienia, który jest odbierany z kanału Z, jest prawidłowy, czy nie.

Kod Błędu: Er86

Opis błędu:

Wykryto UCM.

Warunki wystąpienia:

- Gdy drzwi są zmostkowane i jeden z sygnałów 140 lub 130 ma wartość „0” (drzwi są otwarte) lub jeden z sygnałów ML1-ML2 ma wartość „0” (poza strefą drzwi), pojawia się ten błąd.

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdź zasilanie przełącznika magnetycznego ML1 i ML2.
- Wyłącz funkcję wstępnego otwierania i ponownego poziomowania.

Uwaga: jest to trwały błąd. Trwałość błędu można usunąć, wybierając opcję „Usuń trwały błąd” w menu „Narzędzia systemowe”.

Kod Błędu: Er87

Opis błędu:

Poza strefą wyrównania.

Warunki wystąpienia:

- Jeżeli parametr „Funkcja obniżania poziomu” [P0075] jest ustawiony na „Poziomowanie przy użyciu sygnałów 141-142”;

Gdy kabina jest na piętrze, a sygnał wejściowy „(141) Wyzwalacz obniżenia poziomu” i „(142) Wyzwalacz podwyższenia poziomu” wynosi „0”, pojawia się ten błąd.

- Jeżeli „Funkcja obniżania poziomu” [P0075] jest ustawiona jako „Z LiftSense”;

Gdy kabina jest na podłodze, a wartość poślizgu odczytana z LiftSense nie mieści się w zakresie od +7 do -7 cm, ten błąd występuje. Jeśli ponowne ustawienie odbywa się za pomocą LiftSense, ale ponowne ustawienie odbywa się w złym kierunku (ponowne ustawienie w kierunku do góry, gdy kabina ślizga się w górę, w dół, gdy kabina zjeżdża w dół), zmień wartość w parametrze „Wiele orientacji czujnika” [P0823].

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdź przełączniki magnetyczne. W przypadku niestabilnej funkcji przełączników magnetycznych można napotkać ten błąd.
- W przypadku problemu lub niestabilnej pracy funkcji odwzorowywania należy wyłączyć funkcję wstępnego otwierania i ponownego poziomowania.

Uwaga: jest to trwały błąd. Trwałość błędu można usunąć, wybierając opcję „Usuń trwały błąd” w menu „Narzędzia systemowe”.

Kod Błędu: Er88

Opis błędu:

Nadmierna prędkość podczas ponownego ustawiania.

Warunki wystąpienia:

- Podczas ponownego odwzorowywania, jeśli prędkość samochodu przekracza wartość prędkości zdefiniowaną w parametrze „Limit błędu przekroczenia prędkości przy odwzorowywaniu” [P0814], ten błąd jest brany.

Możliwe rozwiązania:

- Jeśli wartość parametru [P0814] jest zbyt niska, może wystąpić ten błąd.
- Upewnij się, że koder nie generuje żadnych szumów elektrycznych podczas odwzorowywania.

Kod Błędu: Er89

Opis błędu:

Nie można było utrzymać samochodu podczas uruchamiania.

Warunki wystąpienia:

- Przy ruszaniu, jeśli wirnik obraca się więcej niż ćwierć obrotu, zgłasza ten błąd.

Możliwe rozwiązania:

- Dostosuj wzmocnienia PID funkcji Anti-Rollback (parametry KP i KD).

Kod Błędu: Er90**Opis błędu:**

Nadmierna prędkość przed otwarciem.

Warunki wystąpienia:

- Gdy drzwi są zmostkowane, jeżeli prędkość samochodu przekracza wartość ustawioną w parametrze „Limit przekroczenia prędkości przy otwieraniu wstępnym [P0813], pojawia się ten błąd.

Możliwe rozwiązania:

- Jeśli wartość w parametrze [P0813] zostanie wprowadzona za niska, może wystąpić ten błąd.
- Upewnij się, że koder nie emituje żadnych zakłóceń elektromagnetycznych podczas wstępnego otwierania drzwi.

Kod Błędu: Er91**Opis błędu:**

Wał jest za długi.

Warunki wystąpienia:

- Ten błąd występuje, gdy wał jest nieprawidłowo wyuczony podczas kopiowania wału. Jeśli prędkość silnika jest ustawiona nieprawidłowo, długość dowolnego magnesu strefy drzwi w wale jest nieprawidłowa lub parametr długości flagi jest nieprawidłowy, ten błąd zostanie przyjęty.

Możliwe rozwiązania:

- Po wprowadzeniu zmian należy powtórzyć proces kopiowania wału.

Kod Błędu: Er92**Opis błędu:**

Błąd śledzenia pozycji.

Warunki wystąpienia:

- Zwłaszcza w silnikach KONE wykorzystujących „enkoder inkrementalny”, gdy stopa błędów jest zbyt wysoka, ten błąd jest brany.

Możliwe rozwiązania: - Czułość wyzwalania tego błędu można ustawić za pomocą parametru „Poz. czułość na błąd śledzenia” [P1085].

- Jeśli ten błąd występuje przy standardowym silniku przekładniowym lub bezprzekładniowym, wówczas parametr „Poz. czułość na błąd śledzenia” [P1085] można wybrać „Wył.”.

Kod Błędu: Er93**Opis błędu:**

Przekroczony czas konserwacji.

Warunki wystąpienia:

- System zgłasza ten błąd i przestaje działać, gdy zegar systemowy przekroczy czas ustawiony w parametrze „Czas konserwacji” [P1006].

Możliwe rozwiązania:

- Aby parametr „Czas konserwacji” [P1006] był aktywny, najpierw należy ustawić parametr „Sterowanie czasem konserwacji” [P1005] na „Wł.”.
- Aby usunąć ten błąd po jego uaktywnieniu, należy ustawić czas konserwacji w parametrze [P1006] na późniejszy lub parametr [P1005] ustawić na „Wył.”.

Kod Błędu: Er94**Opis błędu:**

Przepalony bezpiecznik światła samochodu.

Warunki wystąpienia:

- Jeśli parametr „Zachowanie po przepaleniu się bezpiecznika oświetlenia samochodu” [P0799] jest ustawiony na „Tylko kontrola” i ARCODE wykrywa dostępność 3 faz, ale na zacisku 1 na płycie IBC nie ma napięcia 220VAC, oraz system nie jest w trybie inspekcji, wystąpi ten błąd.

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdź, dlaczego zacisk wejściowy 1 na płycie IBC nie ma napięcia 220VAC.

Kod Błędu: Er95**Opis błędu:**

Ratunek ręczny (klawisz SEV).

Warunki wystąpienia:

- Jeśli parametr „Akceptacyjne narzędzia testowe” [P0810] jest „Wył.” i sygnał „(MEM) Ręczny przełącznik trybu ewakuacji” jest aktywny, ten błąd jest wyświetlany. Ponieważ ręczny przełącznik ewakuacji jest

używany po zaniku zasilania głównego, ten błąd ma na celu ostrzeżenie.

Możliwe rozwiązania:

- „Narzędzia do testów akceptacyjnych” powinny być aktywowane tylko podczas testu.
- Upewnij się, że przetątnik „SEV” jest zamknięty, gdy nie jest to konieczne.

Kod Błędu: Er96

Opis błędu:

UPS nie przeszedł testu.

Warunki wystąpienia:

- Jeśli test UPS nie zakończy się pomyślnie, wystąpi ten błąd.

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdź baterie.
- Sprawdź zaciski ładowania akumulatora UPS.

Uwaga: jest to trwały błąd. Trwałość błędu można usunąć, wybierając opcję „Usuń trwały błąd” w menu „Narzędzia systemowe”.

Kod Błędu: Er97

Opis błędu:

Osiągnięto limit zmiany kierunku.

Warunki wystąpienia:

- Jeżeli parametr „Limit zliczania zmian kierunku” [P0964] jest ustawiony na wartość inną niż „0” i licznik zmiany kierunku osiągnął tę wartość, to po pierwszym zatrzymaniu na piętrze występuje ten błąd.

Możliwe rozwiązania:

- Ta funkcja jest zwykle używana, aby zapobiec używaniu lin pokrytych tworzywem sztucznym po osiągnięciu ich cyklu roboczego. Po wymianie lin należy zwiększyć parametr [P0964] do odpowiedniej wartości.
- Jeśli liny nie są powlekane tworzywem sztucznym, wartość tę należy ustawić na „0”.
- Po wymianie lin i ponownym ustawieniu wartości „Limit liczby zmian kierunku” należy wziąć pod uwagę, że nowa wartość musi zostać dodana do poprzedniej wartości.

Uwaga: jest to trwały błąd. Trwałość błędu można usunąć, wybierając opcję „Usuń trwały błąd” w menu „Narzędzia systemowe”.

Kod Błędu: Er98

Opis błędu:

Jedno z krytycznych urządzeń jest w trybie offline.

Warunki wystąpienia:

- Podczas normalnej pracy, gdy połączenie CANbus (komunikacja) zostanie zerwane z dowolnego urządzenia peryferyjnego, któremu wejście programowalne jest przypisane jako sygnał krytyczny, występuje ten błąd.
- Na przykład wejście fotokomórki (FSLA) jest zaprogramowane na jednym z programowalnych wejść kart IBC i gdy sterownik główny nie może komunikować się z płytą IBC, ten błąd jest wykrywany podczas normalnej pracy.

Możliwe rozwiązania:

- Ten kod błędu jest dodawany zgodnie z normą EN 81-20. Aby nie wziąć tego błędu podczas instalacji, należy ustawić parametr „Tryb pracy” [P0292] na „Tryb instalacyjny”.
- Sygnały krytyczne to sygnały pokazane na czerwono w menu programowalnych wejść. Krytyczne sygnały; 869, 870, 868, FSLHA, FSLA, K19A, BYP, FSLHB, FSLB, K19B, SPR *, FES1, FES2, FFKL, FRES, FFKC, PAN, DEP, FDOA, FDOB, FDL *, U36 *.
- Można zobaczyć, gdzie sygnały krytyczne są programowane na ekranie „Wejścia / wyjścia według funkcji” w menu „Informacje”.
- Poza analizą przyczyny tego błędu, aby system nie wyświetlał tego błędu, ustawiając parametr „Monitorowanie urządzenia krytycznego” [P1035] na „Wył.”, Monitorowanie zabezpieczeń jest wyłączone, więc ten błąd nie jest już podawany.
- Prawdopodobnie sygnał krytyczny jest przypisany do wejścia urządzeń peryferyjnych, ale albo urządzenie peryferyjne nie zostało podłączone, albo po podłączeniu nie przeprowadzono aktualizacji. Wykonaj aktualizację oprogramowania sprzętowego.

Kod Błędu: Er99

Opis błędu:

Błąd korekcji poślizgu liny.

Warunki wystąpienia:

- Jeśli parametr „Korekta poślizgu liny” [P1033] jest aktywny, ruch korekcji strefy drzwi ARCODE może wynosić maksymalnie 100 cm. Po 100 cm ruchu, jeśli strefa drzwi nadal nie może znaleźć, pojawia się ten błąd. ARCODE po włączeniu tego parametru uwzględnia możliwość zsunienia się lin i koryguje błędy odległości występujące przy przejściu przez strefę drzwi zgodnie z informacją otrzymaną z enkodera. Jeśli ARCODE dokonuje korekty, z brzęczyka ARCODE wydobywa się sygnał dźwiękowy, a dioda LED „poziom podłogi” na

ARCODE będzie migać, wskazując, że dokonano korekty.

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdź poślizg lin.

Kod Błędu: Er100**Opis błędu:**

Dop. Zewnętrzne Błąd-1 (z wyjątkiem przypomnienia).

Warunki wystąpienia:

- Jeśli sygnał wejściowy „(XPE1) Ext. Dop. Błąd-1 (z wyjątkiem / przywołanie inspekcji)”, pojawia się ten błąd.

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdź odpowiednie połączenie wejściowe.
- Jeśli to wejście jest aktywowane i ten błąd jest przyjmowany, nadal można prowadzić kabinę w trybie Inspection lub Recall.

Uwaga: jest to trwały błąd. Trwałość błędu można usunąć, wybierając opcję „Usuń trwały błąd” w menu „Narzędzia systemowe”.

Kod Błędu: Er101**Opis błędu:**

Nieprawidłowe połączenie terminala Insp./Recall.

Warunki wystąpienia:

- Jeśli jakikolwiek klawisz kontroli / przywołania zostanie przesunięty do pozycji kontrolnej, a przycisk góra / dół nie zostanie naciśnięty, ale sygnał 120 jest nadal aktywny, ten błąd jest brany.

Możliwe rozwiązania:

- Ten błąd oznacza, że wystąpił problem z okablowaniem w obwodzie końcówki kontroli / przywołania. Sprawdź okablowanie.

- Upewnij się, że sygnał 120 obwodu bezpieczeństwa jest odcięty, gdy system jest w trybie inspekcji.

- Jeżeli parametr „Tryb pracy” [P0292] jest ustawiony na „Normalna praca”, zabezpieczenie to jest zawsze aktywne. Jeśli parametr jest ustawiony na „Tryb instalacji”, a parametr „Wykrywanie mostka ręcznego terminala” [P1127] jest ustawiony na „Wyłączone (Ostrzeżenie: niebezpieczeństwo śmierci !!!)”, to zabezpieczenie nie będzie aktywne, a to błąd nie wystąpi.

Kod Błędu: Er102**Opis błędu:**

Sygnał EN nie jest odcięty.

Warunki wystąpienia:

- Jeśli przekaźnik (RP) (główny stycznik) jest wyłączony (brak zasilania) lub sygnał (140P) jest wyłączony, a sygnał (EN) jest nadal aktywny, występuje ten błąd. Innymi słowy, stycznik spadł, ale sygnał (EN) jest stale aktywny. Podczas normalnej pracy sygnał (EN) jest aktywny, gdy winda porusza się, a sygnał (EN) jest wyłączany, gdy winda jest nieruchoma.

Możliwe rozwiązania:

- Sprawdź, dlaczego wejście, na którym zaprogramowano sygnał (EN), uaktywniło się, gdy styczniki są wyłączone.

- Obwód zasilający sygnał (EN) sygnałem 100 (24VDC) przechodzi przez styki NO głównych styczników. Upewnij się, że główne styczniki działają prawidłowo i sprawdź, czy styk nie jest zablokowany.

- Upewnij się, że nie ma mostka między wejściem (EN) a 100 (24 V DC).

różni się od innych, zmienia się z innym. Jeśli po zamianie przewodów zostanie przesłana inna wartość prądu do innego czujnika, oznacza to, że problem dotyczy silnika. Jeśli różne wartości prądu pozostają na tym samym czujniku, czujnik jest uszkodzony.

- Skontaktuj się z pomocą techniczną ARKEL.